



Docket No. 2523-082

PATENT

IN THE UNITED STATES PATENT AND TRADEMARK OFFICE

In re Application of

Keisuke ASABA

Serial No. 10/735,820

Filed: 12/16/2003

For: CORELESS MOTOR

:
:
: Confirmation No. 2877
:
: Group Art Unit: 2834
:
: Examiner: *To Be Assigned*
:

TRANSMITTAL OF CERTIFIED PRIORITY DOCUMENT

Mail Stop MISSING PARTS

Commissioner for Patents

P.O. Box 1450

Alexandria, VA 22313-1450

Sir:

At the time the above application was filed, priority was claimed based on the following document:

Japanese Patent Application No. 2002-365327, filed December 17, 2002.

In order to perfect the Claim of Priority, applicant provides herewith a Certified Copy of the Document on which Priority is based.

Respectfully Submitted,

Israel Gopstein
Registration No. 27,333

P. O. Box 9303
Silver Spring, MD 20916-9303
Date: May 6, 2004

(301) 537-5310
(240) 371-0700 (fax)

日 本 国 特 許 庁
JAPAN PATENT OFFICE

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office.

出 願 年 月 日 2 0 0 2 年 1 2 月 1 7 日
Date of Application:

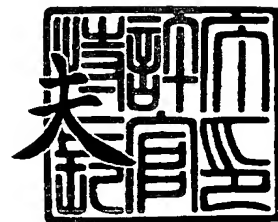
出 願 番 号 特 願 2 0 0 2 - 3 6 5 3 2 7
Application Number:
[ST. 10/C]: [J P 2 0 0 2 - 3 6 5 3 2 7]

出 願 人 株 式 会 社 ア サ バ
Applicant(s):

2 0 0 3 年 1 2 月 9 日

特許庁長官
Commissioner,
Japan Patent Office

今 井 康



出証番号 出証特 2 0 0 3 - 3 1 0 1 9 2

【書類名】 特許願
【整理番号】 P-ASABA
【提出日】 平成14年12月17日
【あて先】 特許庁長官 太田 信一郎 殿
【発明者】

【住所又は居所】 東京都墨田区錦糸一丁目一番五号
株式会社 アサバ内

【氏名】 浅場 啓介

【特許出願人】

【識別番号】 502167773

【住所又は居所】 東京都墨田区錦糸一丁目一番五号

【氏名又は名称】 株式会社 アサバ

【代理人】

【識別番号】 100065086

【住所又は居所】 東京都台東区東上野 2 - 1 8 - 7 共同ビル 6 2 6 号

【弁理士】

【氏名又は名称】 前田 清美

【手数料の表示】

【予納台帳番号】 057750

【納付金額】 21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】 明細書 1

【物件名】 図面 1

【物件名】 要約書 1

【プルーフの要否】 要

【書類名】 明細書

【発明の名称】 コアレスモータ

【特許請求の範囲】

【請求項 1】

ケーシング内に固定されたリング状のコイルヨークと、外周面がこのコイルヨークの内周面に対峙するリング状のマグネットとの間に通電用のコイルを備え、同コイルへの通電によってコイルが回転軸とともに回転駆動させられるコアレスモータにおいて、前記コイルはマグネットの上下面と相対し、平面形状が円弧状をなす巻線部分よりなる平坦部と、マグネットの外周側面と相対する巻線部分よりなる湾曲折返し部を有し、これら巻線部分を構成する導線の一端から他端までが連続する中空状に構成されたものとしてあり、また、前記回転軸まわりに固定されたコイルホルダの下部に薄板状のフランジを設け、このフランジに、各コイルの下側における平坦部を固定して複数のコイルがマグネットの円周方向に沿うように取り付け、かつ、各コイルの上側における平坦部に、薄板円環状の上側補強板を取り付けてなるコアレスモータ。

【請求項 2】

前記コイルホルダのフランジ下面に固定されたコイルの平坦部のさらに下面に、薄板円環状の下側補強板を取り付けてなる請求項 1 に記載のコアレスモータ。

【請求項 3】

前記下側補強板は、コイルホルダのフランジとの間にコイルの下側平坦部の厚さと同程度の長さのスペーサを介してフランジと平行に取り付けられ、スペーサにより形成されたフランジと下側補強板との間の隙間にコイルの下側平坦部が嵌入固定されてなる請求項 2 に記載のコアレスモータ。

【請求項 4】

前記上側補強板は導電性を有する材質のものよりなり、各コイルの一端をこの上側補強板に接続し、各コイルの他端は、コイルホルダの下方における回転軸まわりに設けた整流子に接続してなる請求項 1 に記載のコアレスモータ。

【請求項 5】

ケーシング内に固定されたリング状のコイルヨークと、外周面がこのコイルヨ

ークの内周面に対峙するリング状のマグネットとの間に通電用のコイルを備え、同コイルへの通電によってコイルが回転軸とともに回転駆動させられるコアレスモータにおいて、前記コイルはマグネットの上下面と相対し、平面形状が円弧状をなす巻線部分よりなる平坦部と、マグネットの外周側面と相対する巻線部分よりなる湾曲折返し部を有し、これら巻線部分を構成する導線の一端から他端までが連続する中空状に構成されたものとしてあり、前記マグネットは半径方向に4極着磁され、前記コイルを回転軸まわりに3個備え、かつ、回転軸まわりに固定された整流子に6セグメントのものをを用い、この整流子に対して2本のブラシを互いに90°をなす位置に配設してなるコアレスモータ。

【請求項6】

ケーシング内に固定されたリング状のコイルヨークと、外周面がこのコイルヨークの内周面に対峙するリング状のマグネットとの間に通電用のコイルを備え、同コイルへの通電によってコイルが回転軸とともに回転駆動させられるコアレスモータにおいて、前記コイルはマグネットの上下面と相対し、平面形状が円弧状をなす巻線部分よりなる平坦部と、マグネットの外周側面と相対する巻線部分よりなる湾曲折返し部を有し、これら巻線部分を構成する導線の一端から他端までが連続する中空状に構成されたものとしてあり、前記マグネットは直径方向に2極着磁され、前記コイルを回転軸まわりに3個備え、かつ、回転軸まわりに固定された整流子に3セグメントのものをを用い、この整流子に対して2本のブラシを互いに平行となる位置に配設してなるコアレスモータ。

【請求項7】

前記マグネットは、リング状のマグネットホルダの外周に固定され、かつマグネットホルダはその上部にベアリング保持用の筒状部を備え、この筒状部がケーシングの頂板部中央に形成されたボス内に嵌入固定され、かつ筒状部内に設けられたベアリングによって前記回転軸が回転可能に保持されてなる請求項1、5または6に記載のコアレスモータ。

【請求項8】

前記マグネットホルダは下面側に陥凹部が形成され、この陥凹部にコイルホルダの上部が臨むように構成してなる請求項7に記載のコアレスモータ。

【請求項 9】

前記コイルヨークは、その内面が前記コイルの外周側面および上下面に倣う形状に形成され、かつコイルの上半部分を囲む上半部材と下半部分を囲む下半部材とを接着して構成してなる請求項 1、5 または 6 に記載のコアレスモータ。

【請求項 1 0】

前記マグネットは、それぞれ半径方向に着磁された 4 個の円弧状マグネットをリング状に並べたもので構成してなる請求項 1、5 または 6 に記載のコアレスモータ。

【発明の詳細な説明】**【0 0 0 1】****【発明の属する技術分野】**

本発明は精密機器の動力用として好適なコアレスモータに関する。

【0 0 0 2】**【従来の技術とその問題点】**

精密機器のアクチュエータ用に用いられる小型モータには、従来からマグネットまわりをコイルが回転するコアレスモータがあり、その長所としてはコアドモータ（鉄心付きモータ）のようなリラクタンストルクがないこと、整流火花（スパーク）が少なく電気雑音が小であること、ロータ慣性が小で応答性が良好であることなどが挙げられる。

【0 0 0 3】

ところで、精密機器の動力として使用されるモータには、応答性、制御性に優れていなければならないのは当然のことであるが、多数のモータを備える精密機器では各モータの消費電力が小でエネルギー効率が高いことが要求される。

【0 0 0 4】

しかし従来のコアレスタイプのモータは応答性、制御性に優れているというメリットはあるが、以下の理由から決してエネルギー効率の高いモータとはいえないという欠点がある。

【0 0 0 5】

従来から一般的に用いられているコアレスモータは円筒状に形成したコイルを

マグネットとコイルヨークの間の隙間で回転させる構成のものとしてあるが、前記コイルに作用する回転トルクは、コイルを構成する導線の向きと直角をなす方向に生じるので、コイルの回転円周方向に対して、コイルを構成する導線の向き（巻線方向）が直角をなすように構成すればコイルにより形成される磁界の強さに対する回転トルク（回転出力）の割合が向上し、エネルギー効率の高いモータが得られる。

【0006】

しかし、円筒状に形成されたコイルは、同コイルを構成する導線がコイルの高さ方向に対して平行となるように捲回されているのではなくある程度の傾斜角度を有し、したがってこの傾斜角度が大になるとマグネットに作用する回転トルクが減少してエネルギー効率が低下する。

【0007】

したがって、このようなモータにおいて軸方向の長さを小ならしめようとすると、コイルの巻線方向がコイルの軸方向となす角度がより大となり、したがってエネルギー効率はさらに低下し、小型で高効率のモータを実現する際の障碍となっている。

【0008】

【目的】

本発明の目的とするところは、応答性、制御性に優れ、しかもコイルに供給する駆動電力に比して大なる回転トルクが得られ、また強度が大で組立てが容易でエネルギー効率の高い小型のコアレスモータを実現することにある。

【0009】

【発明の構成】

上記目的を達成するために、本発明の請求項1に係るコアレスモータは、ケーシング内に固定されたリング状のコイルヨークと、外周面がこのコイルヨークの内周面に対峙するリング状のマグネットとの間に通電用のコイルを備え、同コイルへの通電によってコイルが回転軸とともに回転駆動させられるコアレスモータにおいて、前記コイルはマグネットの上下面と相対し、平面形状が円弧状をなす巻線部分よりなる平坦部と、マグネットの外周側面と相対する巻線部分よりなる

湾曲折返し部を有し、これら巻線部分を構成する導線の一端から他端までが連続する中空状に構成されたものとしてあり、また、前記回転軸まわりに固定されたコイルホルダの下部に薄板状のフランジを設け、このフランジに、各コイルの下側における平坦部を固定して複数のコイルがマグネットの円周方向に沿うように取り付け、かつ、各コイルの上側における平坦部に、薄板円環状の上側補強板を取り付けた構成のものとしてある。

【 0 0 1 0 】

本発明の請求項 2 に係るコアレスモータは、前記コイルホルダのフランジ下面に固定されたコイルの平坦部のさらに下面に、薄板円環状の下側補強板を取り付けた構成のものとしてある。

【 0 0 1 1 】

本発明の請求項 3 に係るコアレスモータは、前記下側補強板が、コイルホルダのフランジとの間にコイルの下側平坦部の厚さと同程度の長さのスペーサを介してフランジと平行に取り付けられ、スペーサにより形成されたフランジと下側補強板との間の隙間にコイルの下側平坦部が嵌入固定された構成のものとしてある。

【 0 0 1 2 】

本発明の請求項 4 に係るコアレスモータは、前記上側補強板が導電性を有する材質のものよりなり、各コイルの一端をこの上側補強板に接続し、各コイルの他端は、コイルホルダの下方における回転軸まわりに設けた整流子に接続してなる構成のものとしてある。

【 0 0 1 3 】

本発明の請求項 5 に係るコアレスモータは、ケーシング内に固定されたリング状のコイルヨークと、外周面がこのコイルヨークの内周面に対峙するリング状のマグネットとの間に通電用のコイルを備え、同コイルへの通電によってコイルが回転軸とともに回転駆動させられるコアレスモータにおいて、前記コイルはマグネットの上下面と相対し、平面形状が円弧状をなす巻線部分よりなる平坦部と、マグネットの外周側面と相対する巻線部分よりなる湾曲折返し部を有し、これら巻線部分を構成する導線の一端から他端までが連続する中空状に構成されたもの

としてあり、前記マグネットは半径方向に4極着磁され、前記コイルを回転軸まわりに3個備え、かつ、回転軸まわりに固定された整流子に6セグメントのものをを用い、この整流子に対して2本のブラシを互いに90°をなす位置に配設した構成のものとしてある。

【0014】

本発明の請求項6に係るコアレスモータは、ケーシング内に固定されたリング状のコイルヨークと、外周面がこのコイルヨークの内周面に対峙するリング状のマグネットとの間に通電用のコイルを備え、同コイルへの通電によってコイルが回転軸とともに回転駆動させられるコアレスモータにおいて、前記コイルはマグネットの上下面と相対し、平面形状が円弧状をなす巻線部分よりなる平坦部と、マグネットの外周側面と相対する巻線部分よりなる湾曲折返し部を有し、これら巻線部分を構成する導線の一端から他端までが連続する中空状に構成されたものとしてあり、前記マグネットは直径方向に2極着磁され、前記コイルを回転軸まわりに3個備え、かつ、回転軸まわりに固定された整流子に3セグメントのものをを用い、この整流子に対して2本のブラシを互いに平行となる位置に配設してなる構成のものとしてある。

【0015】

本発明の請求項7に係るコアレスモータは、前記マグネットがリング状のマグネットホルダの外周に固定され、かつマグネットホルダはその上部にベアリング保持用の筒状部を備え、この筒状部がケーシングの頂板部中央に形成されたボス内に嵌入固定され、かつ筒状部内に設けられたベアリングによって前記回転軸が回転可能に保持されてなる構成のものとしてある。

【0016】

本発明の請求項8に係るコアレスモータは、前記マグネットホルダは下面側に陥凹部が形成され、この陥凹部にコイルホルダの上部が臨むように構成したものとしてある。

【0017】

本発明の請求項9に係るコアレスモータは、前記コイルヨークが、その内面が前記コイルの外周側面および上下面に倣う形状に形成され、かつコイルの上半部

分を囲む上半部材と下半部分を囲む下半部材とを接着して構成したものとしてある。

【0 0 1 8】

本発明の請求項 1 0 に係るコアレスモータは、前記マグネットを、それぞれ半径方向に着磁された 4 個の円弧状マグネットをリング状に並べたもので構成したものとしてある。

【0 0 1 9】

【実施例】

以下、本発明に係るコアレスモータの実施例を添付図面に示す具体例に基づいて説明する。

ケーシング 1 は下部が開口する円筒状に形成されていて、同ケーシングの頂板部 1 a 中央に上下が開口する円筒状ボス 2 を有し、同ボス内には、回転軸と同心のリング状のマグネット 5 を外周に備えるマグネットホルダ 6 の円筒部 6 a が嵌入されており、同マグネットホルダの中央縦孔内に上下 2 列のベアリング 3、3 が収容され、これらベアリングによって回転軸 4 が回転可能に支承されている。

【0 0 2 0】

前記各マグネット 5 は半径方向に例えば 4 極着磁されたものとしてあって、マグネット 5 の上下面および外周側面は前記ケーシング 1 の内周面に設けられたコイルヨーク 7 の内周面と適宜の隙間を隔てて相對しており、この隙間に、マグネットおよびコイルヨークとは非接触となるように通電用のコイル 8、8 が設けられている。

【0 0 2 1】

上記各コイル 8 は、図 3 に示されるように前記マグネット 5 の上下面に相對する上下の平坦部 8 a、8 b と、マグネットの外周側面に相對する湾曲折返し部 8 c、8 d を有し、上記平坦部 8 a、8 b はその平面形状が円弧状をなすように構成されていて、導線の一端 8 e から他端 8 f までは連続する中空状に巻かれて形成されており、複数個（図 2 では 3 個）のコイルが、それぞれの平坦部の巻線部分がマグネットの上下面に相對し、湾曲折返し部の巻線部分がマグネットの外周側面に相對するように前記マグネットの円周方向に並んで配設されている。

【 0 0 2 2 】

しかして上記各コイル 8 の内面はマグネット 5 の上下面と外周側面に倣う形状としてあり、したがってコイルとマグネットの互いに向い合う部分の距離は一定である。

【 0 0 2 3 】

また上記コイル 8、8 はその下側の平坦部 8 b が前記回転軸 4 まわりに固定された略円板状のコイルホルダ 9 の下部に形成されたフランジ 9 a の下面と下側補強板 1 0 との間に挟みこまれて支持されており、より詳しくは、下側補強板 1 0 がスペーサ 1 1 を介してフランジ 9 a に取り付けられていて、下側補強板とフランジとの間の隙間にコイルの下側平坦部 8 b が嵌入され、接着剤等で固定される。

【 0 0 2 4 】

なお、前記スペーサ 1 1 はコイルホルダにコイル 8、8 を取り付ける際に、コイルの縁辺部を当接させることによってコイルの位置合わせができるようにしてあり、モータの製作時における作業性の向上を期せるというメリットもある。

【 0 0 2 5 】

上記コイルホルダ 9 の上部は、前記マグネットホルダ 6 の下面側に形成した陥凹部 6 b 内に臨むように構成されていて、かくすることにより、モータの軸方向の高さ（厚さ）を小ならしめることができるようにしてある。

【 0 0 2 6 】

また、コイルの上側における平坦部 8 a の上面には、円環状の上側補強板 1 5 が接着によって取り付けられていて、この上側補強板は導電性を有する金属板よりなり、図 4 に示されるように外周辺部の 3 か所に結線用突起 1 5 a が形成されていて、同突起に各コイルの一端を接続してコイル間を電氣的に接続できるようにしてある。

なお、上記結線用突起はコイルの導線を挟む陥凹部を有し、この陥凹部に導線を挟んで容易に半田付けができるようにしてある。

【 0 0 2 7 】

さらに、前記コイルホルダ 9 の中央部下方における回転軸まわりには、整流子

1 2 を設けてあり、この整流子には前記コイルを構成する導線の 2 つの端部のうち、前記上側補強板 1 5 に接続されていない側の端部が接続され、ケーシング 1 の開口下部を塞ぐブラシ台兼用の蓋板 1 3 からのブラシ 1 4 と接触できるようになっている。

【 0 0 2 8 】

上記整流子 1 2 は図 4 に示されるように 6 セグメントのものとしてあり、対向する 2 つの端子が同じコイルの一端と同通しており、前記ブラシ 1 4 はこの整流子の端子に対して互いに 90° をなす位置に配設され、したがって 2 本のブラシがそれぞれ整流子の 6 つの端子のうち 2 つずつの端子に導通する構成となっている。したがって、3 つのコイルに対する通電タイムチャートは図 5 のようになる。

【 0 0 2 9 】

なお、図 4、5 において 3 つのコイルを区別するために各コイルに符号 A、B、C を付し、各コイルにそれぞれ導通する端子に符号 a、b、c を付して端子とコイルの対応関係を示した。また、図 4 中の符号 1 2 a は対向して設けられた端子どうしを導通させるための導通回路であり、同図 4 中では太線で示したが、実際には整流子の結線板上に設けた金属板や被覆導線で構成される。

【 0 0 3 0 】

しかして、前記コイルヨーク 7 は平面形状がリング状であって、内面がマグネット 5 の外周側面と上下面を半径方向外側から囲み、これら外周側面と上下面に倣う凹面形状のものとしてあって、図 6 に示されるように上半部材 7 a と下半部材 7 b とで構成されている。

【 0 0 3 1 】

上記コイルヨーク 7 は、上半部材 7 a と下半部材 7 b を例えば鉄等の磁性材をプレス加工により成形したものとしてある。なお、上半部材 7 a はケーシング 1 と同一材にて一体に形成する場合もある。

【 0 0 3 2 】

上述のように構成されたモータにおいては、ブラシ 1 4 と整流子 1 2 からコイル 8、8 への通電によってコイルに軸まわりの回転駆動力が生じ、コイル 8、8

およびコイルホルダ 9 とともに出力軸たる回転軸 4 が回転駆動する。

【 0 0 3 3 】

しかして上述した本発明のモータにおいては、コイルの回転方向に対してコイルを構成する導線がほぼ直角をなし、しかもコイル 8 はマグネット 5 の外周側面だけでなく上面および下面も囲み、さらにコイルヨーク 7 がコイルの外周側面だけでなく上面および下面も囲むので、マグネットから放射される磁束のうちの殆どがコイルヨークに導かれ、モータの出力たる回転軸 4 の回転駆動トルクに対する消費駆動電力が小なるもので済み、したがって低電力での駆動が可能で極めてエネルギー効率の良好なモータが得られる。

【 0 0 3 4 】

次に、上述した実施例のモータを組み立てる際の工程について説明する。

まず、コイルホルダ 9 のフランジ 9 a にスペーサ 1 1 を介して下側補強板 1 0 を取り付け、コイルホルダ 9 の中央縦孔に回転軸 4 を圧入、固定し、さらに回転軸 4 に整流子 1 2 を取り付ける。

【 0 0 3 5 】

そしてコイルホルダ 9 よりも上側の回転軸 4 まわりに、下側のベアリング 3、マグネットホルダ 6、上側のベアリング 3 をこの順に嵌めて固定する。なお、マグネットホルダ 6 まわりには予めマグネット 5 を取り付けておく。

【 0 0 3 6 】

その後、前記フランジ 9 a と下側補強板 1 0 との間にコイル 8、8 の下側平坦部 8 b を嵌入して接着剤で固定し、コイルの上側平坦部 8 a に上側補強板 1 5 を接着固定し、各コイルを構成する導線の一端を上側補強板に接続し、他端を整流子の端子に接続する。

【 0 0 3 7 】

次いで、コイルヨーク 7 の上半部材 7 a をケーシング 1 内に取り付け、マグネットホルダ 6 の円筒部 6 a をケーシングの円筒状ボス 2 内に嵌入固定し、さらにコイルヨークの下半部材 7 b を取り付け、ブラシ台兼用の蓋板 1 3 にてケーシングの開口下部を塞ぎ、モータを完成させる。

【 0 0 3 8 】

上述した第1実施例のモータにおいては、マグネット5を4極着磁のものとしてあるが、直径方向に2極着磁されたものとすることもでき、かくすると4極着磁のものに比して若干トルク定数等の出力性能が劣るが、従来の同程度のサイズのモータよりも出力性能は良好であり、かつマグネットの部品コストも安く済むというメリットがある。

【0039】

上記のようにマグネットが2極着磁されたものにおいては、整流子16に図7に示すような3セグメントのものをを用い、2本のブラシ17、17は互いに平行となるように配設され、その通電タイムチャートを図8に示す。

【0040】

上述のように構成した本発明のコアレスモータの4極着磁のもの（実施例1）と2極着磁のもの（実施例2）についてそれぞれ特性を調べたところ、下表1のような結果が得られた。

なお、下表1において、寸法の欄の ϕ はケーシングの直径を、Lはケーシングの高さを示している。

【0041】

【表1】

	第1実施例	第2実施例
寸法 ϕ -L (mm)	$\phi 41-17$	$\phi 41-17$
体積 (mm ³)	22433	22433
定格電圧 (V)	12	12
起動電流 (mA)	1065	960
無負荷回転数 (rpm)	2300	3270
無負荷電流 (mA)	4	4.8
起動トルク (mNm)	53.2	33.2
トルク定数 (mNm/A)	50.1	34.8
最大出力 (W)	3.17	2.85
最大効率 (%)	88	86.3
機械的時定数 (ms)	12	28

【0042】

上表1中に示されるように、本発明に係る第1実施例および第2実施例のモータはいずれも起動トルク、トルク定数に優れ、特に最大効率が高いことがわかる

。

【0043】

上述した第1実施例のものでは、半径方向に4極着磁されたリング状のマグネット5を用いているが、図9に示されるように4つ円弧状マグネット18、18を円周方向に並べて1つのリング状マグネットを構成する場合もある。

【0044】

上記各円弧状マグネット18は、それぞれ半径方向に着磁されたものとしてあり、かくすると、磁力が強い異方性マグネットを製造する際においてリング状のラジアル異方性マグネットを製造する場合よりも製造コストを抑えることができる。したがってモータの部品コストにおけるマグネットの部品コストを低減することができるという大なるメリットがある。

【0045】

なお、一般的にコアレスモータが高価であるといわれるのは、マグネットに磁力の強力な高価なものを用いなければならないからであり、マグネットの部品コストを低減できるというメリットはコアレスモータの低コスト化を図る上で極めて重要なポイントとなる。

【0046】

上述した実施例のように、本発明はコアレスモータに関するものであってこれらコアレスモータはコイルへの通電用のブラシを備えているものであるが、上述の第1実施例におけるモータの回転制御の方法はマグネット回転型のブラシレスモータにも好適に応用することができる。すなわち、3つのコイルと4極ラジアル着磁のマグネットを備えるブラシレスモータにおいて、図5に示した通電タイムチャートと同じ通電制御を第1実施例の整流子とブラシに代えて電子回路で行なえばよく、具体的にはマグネットの回転位置をマグネットの回転軌道に沿って60°または120°間隔で配設した3つのホールセンサにより検知し、これらホールセンサからの信号に基づいて通電制御がなされるようにする。

【0047】**【発明の効果】**

本発明に係るモータは、コイルがマグネットの外周側面および上下面を囲む形

状に構成されているので、マグネットからの磁束のうちの殆どがコイルに導かれ、モータの出力たる回転軸の回転駆動トルクに対する消費駆動電力が小なるもので済み、したがって低電力での駆動が可能で極めてエネルギー効率の良好なモータを得ることができる。

【0 0 4 8】

また、上記コイルは平面形状が円弧状をなす巻線部分と、マグネットの外周側面と相對する巻線部分を有し、これら巻線部分を構成する導線の一端から他端までが連続する中空状に構成されたものとしてあるので、コイルを構成する導線の殆どの部分がマグネットの円周方向すなわちコイルの回転方向に対して直角をなし、したがってマグネットからの磁束を有効に利用することができてこのことによってもエネルギー効率の良好なモータが得られる。

【0 0 4 9】

さらに、コイルの上側平坦部は上側補強板によって、下側平坦部はコイルホルダのフランジと下側補強板によって、それぞれ中央部が保持、固定されているので、コイルの回転に伴う遠心力が掛かっても十分な強度が得られ、回転時におけるコイルの変形のおそれが少なく、モータの信頼性を向上させることができる。

【0 0 5 0】

また、前記コイルヨークはその内面をコイルの外周側面および上下面に倣う形状のものとしてあるので、マグネットからの磁束がコイルヨークへ有効に導かれ、磁気抵抗が小で回転むらが殆どなく、極めてスムーズかつ安定した回転出力を得ることができる。

【0 0 5 1】

さらに、マグネットを円弧状のマグネットで構成したものでは、強力な磁力を有するマグネットを安価に得ることができ、モータの低コスト化を期することができる。

【図面の簡単な説明】

【図 1】

本発明に係るモータの実施例を示す縦断面図。

【図 2】

本発明に係るモータの実施例を示す横断面図。

【図 3】

コイルの斜視図。

【図 4】

第 1 実施例における整流子とブラシの関係を示す構成図。

【図 5】

第 1 実施例におけるコイルへの通電タイムチャート。

【図 6】

コイルヨークの分解斜視図。

【図 7】

第 2 実施例における整流子とブラシの関係を示す構成図。

【図 8】

第 2 実施例におけるコイルへの通電タイムチャート。

【図 9】

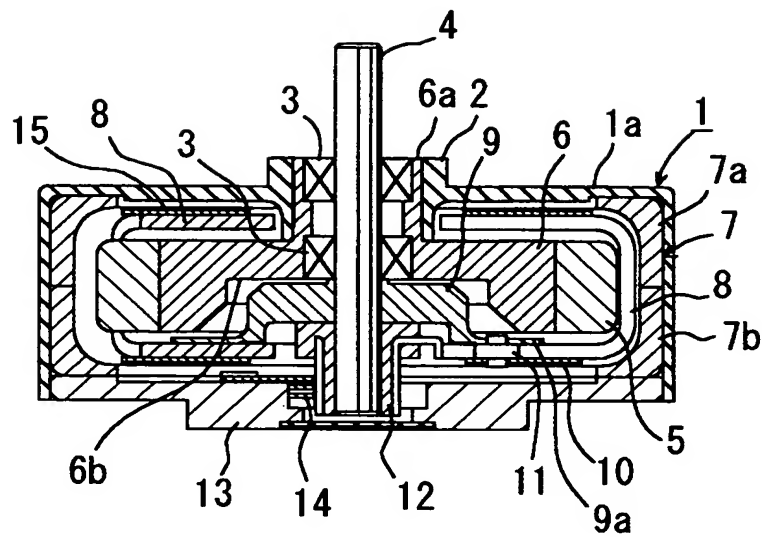
マグネットを 4 つの円弧状マグネットで構成した場合のマグネットの平面図。

【符号の説明】

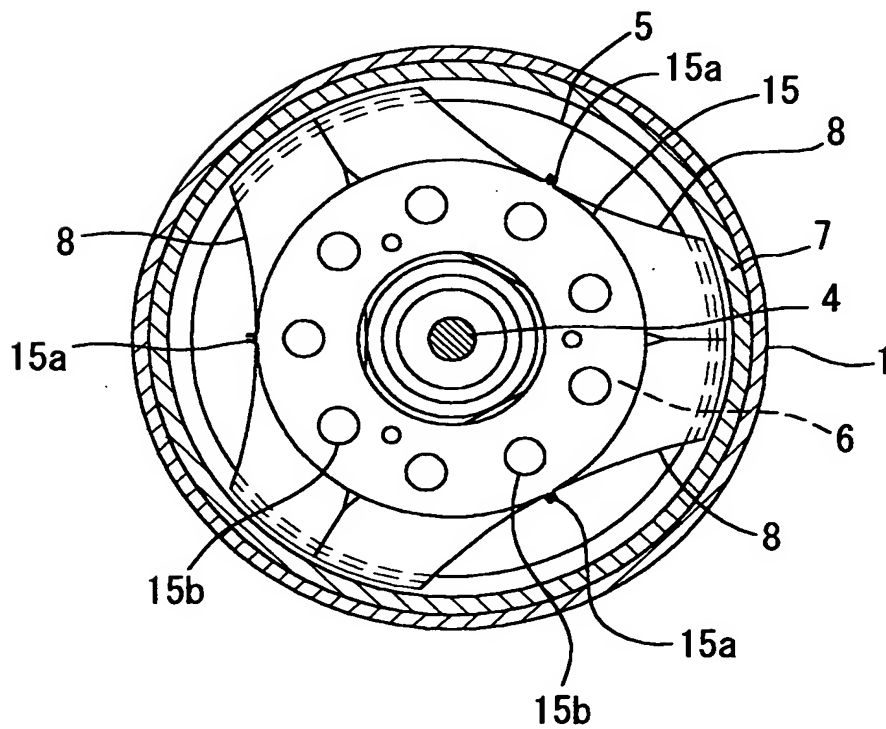
1 ケーシング	2 ベアリングホルダ
3 ベアリング	4 回転軸
5 マグネット	6 マグネットホルダ
7 コイルヨーク	8 コイル
9 コイルホルダ	10 下側補強板
11 スペーサ	12 整流子
13 ブラシ台兼用の蓋板	14 ブラシ
15 上側補強板	16 整流子
17 ブラシ	18 円弧状マグネット

【書類名】 図面

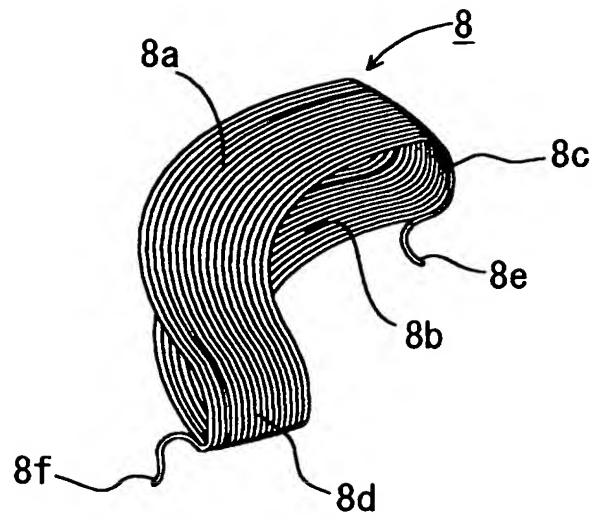
【図 1】



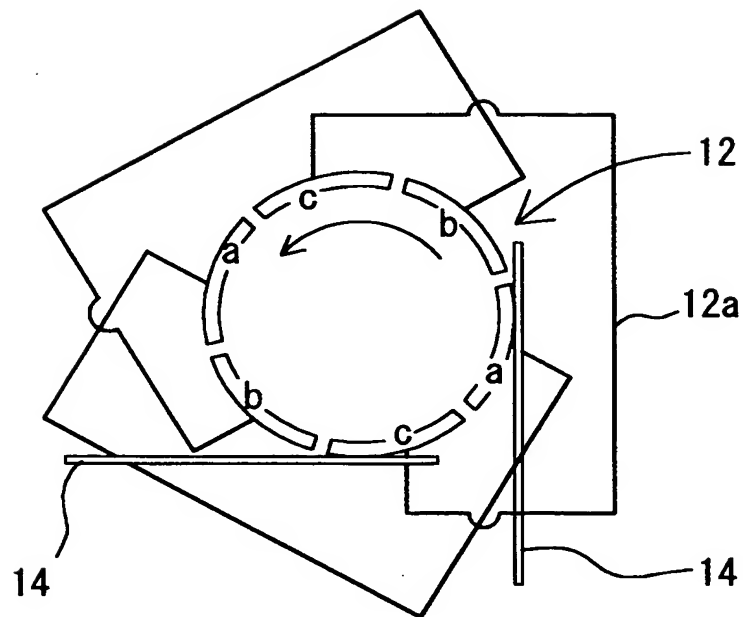
【図 2】



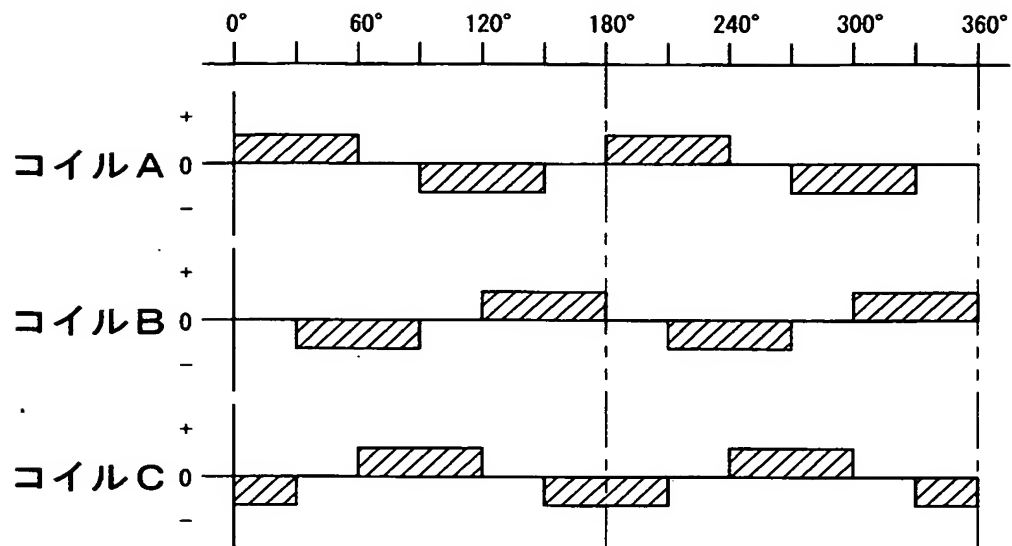
【図 3】



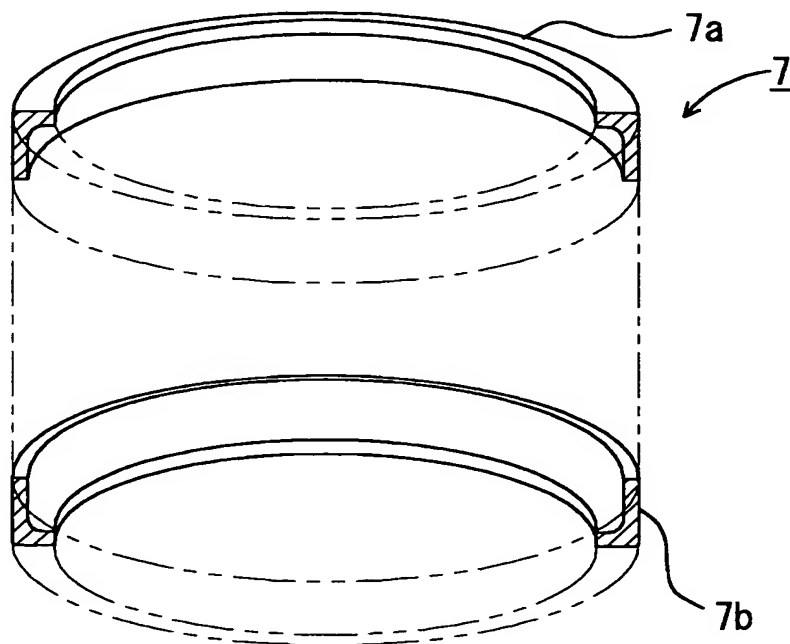
【図 4】



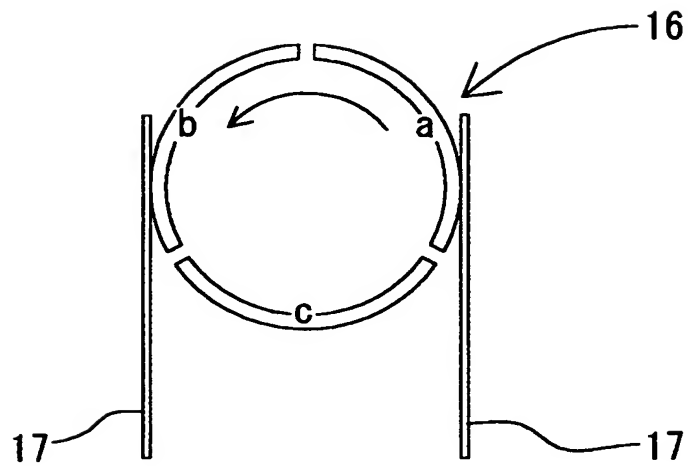
【図 5】



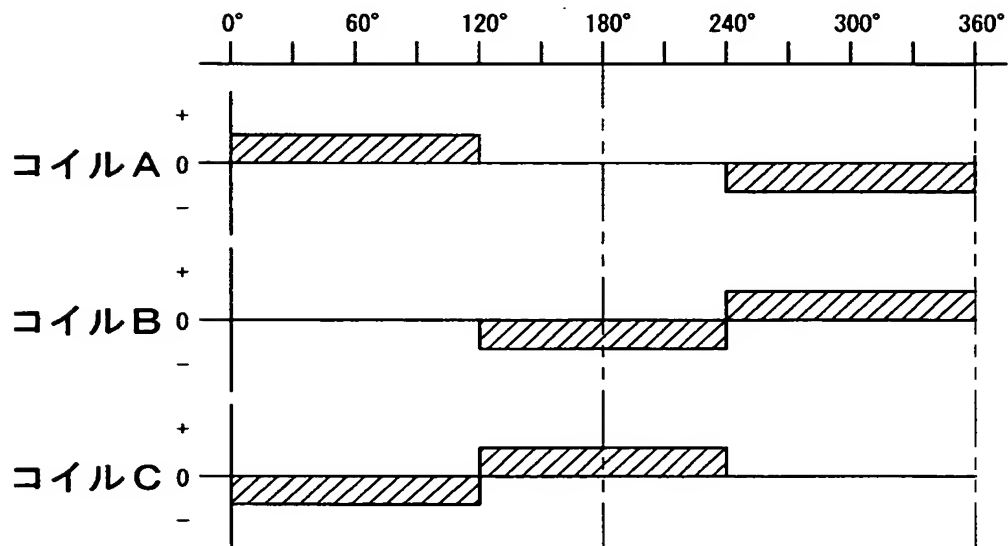
【図 6】



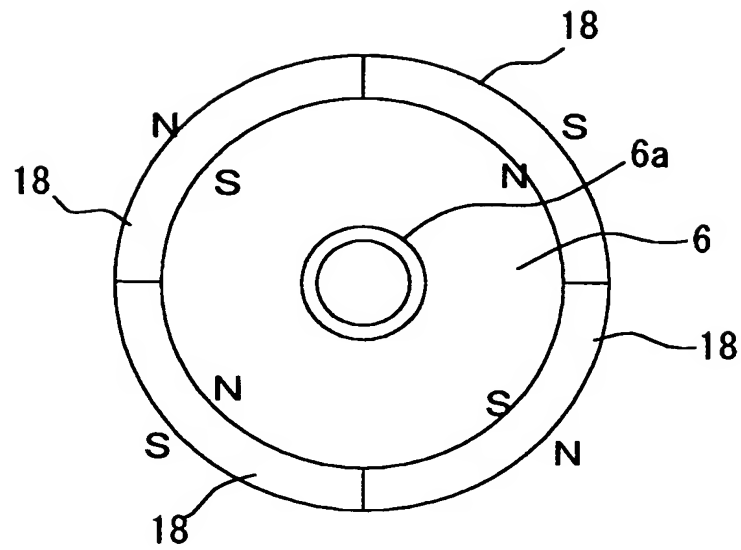
【図 7】



【図 8】



【図 9】



【書類名】 要約書

【要約】

【課題】

応答性、制御性に優れ、しかもコイルに供給する駆動電力に比して大なる回転トルクが得られ、また強度が大で組立てが容易でエネルギー効率の高い小型のコアレスモータを実現する。

【解決手段】

リング状のマグネット 5 の上下面と相対し、平面形状が円弧状をなす巻線部分よりなる平坦部と、マグネットの外周側面と相対する巻線部分よりなる湾曲折返し部を有し、これら巻線部分を構成する導線の一端から他端までが連続する中空状に構成されたコイル 8、8 の下側における平坦部を、回転軸 4 まわりに固定されたコイルホルダ 9 の下部における薄板状のフランジ 9 a に固定して複数のコイルがマグネット外周の円周方向に沿うように取り付け、かつ、各コイル 8、8 の上側における平坦部に、薄板円環状の上側補強板 1 5 を取り付けた。

【選択図】 図 1

特願 2 0 0 2 - 3 6 5 3 2 7

出 願 人 履 歴 情 報

識別番号

[5 0 2 1 6 7 7 7 3]

1. 変更年月日

2 0 0 2 年 5 月 1 0 日

[変更理由]

新規登録

住 所

東京都墨田区錦糸一丁目一番五号

氏 名

株式会社 アサバ